

Ing. Bronislav Příbyl ve středu 21. 2. 2018 úspěšně obhájil svou disertační práci.

Obor:	Výpočetní technika a informatika
Název práce:	Camera Pose Estimation from Lines using Direct Linear Transformation/ Odhad pózy kamery z přímek pomocí přímé lineární transformace
Školitel:	prof. Dr. Ing. Pavel Zemčík
Oponenti:	doc. Ing. Tomáš Pajdla, Ph.D., FEL ČVUT  Prof. Dr.-Ing. Reinhard Koch, Institut für Informatik, Christian-Albrechts- Universität Kiel